



T +31 40 250 33 23
r.cau@vo.eu

Raimondo Cau

Hightech & Elektronik

Niederländischer Patentanwalt
Associate

Vor seiner Patentanwaltsausbildung war Raimondo Cau Erfinder und Mitbegründer eines Startup-Unternehmens für Medizinrobotik, das er bis zu dessen Marktablierung als Technischer Direktor leitete.

Neben seiner Zuständigkeit für F&E und das IP-Management war er in mehrere Finanzierungsrunden miteinbezogen. Bei schwierigen Themenkomplexen behält er immer einen kühlen Kopf. Er ist es gewohnt, mit Interessengruppen auf den unterschiedlichsten Gebieten und Ebenen zusammenzuarbeiten. Raimondo Cau, von Hause aus promovierter Maschinenbauingenieur, denkt gern in Systemebenen. Seine Spezialgebiete sind: Robotik, (Opto-)Mechatronik, Präzisionsmechanik, Medizinprodukte und medizinische Geräte.

Berufserfahrung

- Patentanwalt V.O. (juni 2023)
- Technischer Direktor und Mitbegründer von Microsure (2016 – 2020)
- Mitglied des Komitees für technische Standards IEC/ISO (2017 – 2019)
- Projektleiter Medical Robotic Technologies (2014 – 2016)
- Konstrukteur bei MAN Turbo (2008 – 2009)

Ausbildung

- ISO 14791 Risikomanagement für Medizinprodukte (2016)
- Promotion im Maschinenbau, Steuerungstechnik, Medical Robotics, Technische Universität Eindhoven (2014)
- Masterabschluss im Maschinenbau, Steuerungstechnik, Feinwerktechnik, Technische Universität Eindhoven (2009)
- Internationales Abitur Englisch Level A2 (beinahe Muttersprachniveau), Erststudium in Cambridge (2002)

Publikationen

- Cau R. Robotic Manipulator Interface for Hinged Surgical Tools. EP3363401 (A1)
- Cau R. Surgical Robotic System with Carriage and Manipulator Unit. EP3366255 (A1)
- Cau R. Microsurgical Robot System. EP2731535 (B1), US9351796 (B2)
- Van Mulken TJM, Scholts RM, Scharmga AMJ, Winkens B, Cau R, Schoenmakers FBF, Qiu SS, van der Hulst RRWJ. First-in-human robotic supermicrosurgery using a dedicated microsurgical robot for treating breast cancer-related lymphedema: a randomized pilot trial. Nat Commun. 2020;11(1):757
- Van Mulken TJM, Scharmga AMJ, Scholts RM, Cau R, Jonis Y, Qiu SS, van der Hulst RRWJ. The journey of creating the first dedicated platform for robot-assisted (super)microsurgery in reconstructive surgery. Eur J Plast Surg. 2020;43:1-6
- Van Mulken TJM, Boymans CAEM, Scholts RM, Cau R, Schoenmakers FBF, Hoekstra LT, Qiu SS, Selber JC, van der Hulst RRWJ. Preclinical experience using a new robotic system created for microsurgery. Plast

Reconstr Surg. 2018;142(5):1367-1376

- Van Mulken TJM, Schols RM, Qiu SS, Brouwers K, Hoekstra LT, Booi DI, Cau R, Schoenmakers F, Scharmga AMJ, van der Hulst RRWJ. Robotic (super) microsurgery: Feasibility of a new master-slave platform in an in vivo animal model and future directions. J Surg Oncol. 2018;118(5):826-831
- Cau R, Schoenmakers FBF, Steinbuch M, van Mulken TJM, van der Hulst RRWJ. Design and preliminary test results of a novel microsurgical telemanipulator system. 5th IEEE RAS/EMBS International Conference on Biomedical Robotics and Biomechatronics, Sao Paulo, 2014, pp. 352-356
- Cau R. Design and realization of a master-slave system for reconstructive microsurgery. Eindhoven: Eindhoven University of Technology; 2014

Sprachen

- Englisch
- Niederländisch
- Deutsch